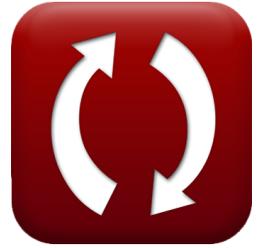




[calculatoratoz.com](http://calculatoratoz.com)



[unitsconverters.com](http://unitsconverters.com)

# Rollen und Rutschen des Reifens Formeln

Rechner!

Beispiele!

Konvertierungen!

Lesezeichen [calculatoratoz.com](http://calculatoratoz.com), [unitsconverters.com](http://unitsconverters.com)

Größte Abdeckung von Rechnern und wächst - **30.000+ Rechner!**  
Rechnen Sie mit einer anderen Einheit für jede Variable - **Eingebaute Einheitenrechnung!**  
Größte Sammlung von Maßen und Einheiten - **250+ Messungen!**

Fühlen Sie sich frei, dieses Dokument mit Ihren Freunden zu TEILEN!

*[Bitte hinterlassen Sie hier Ihr Rückkoppelung...](#)*



# Liste von 17 Rollen und Rutschen des Reifens Formeln

## Rollen und Rutschen des Reifens

### 1) Längsschlupfgeschwindigkeit

$$fx \quad v_{\text{longitudinal}} = v_{\text{Roadway}} \cdot \cos(\alpha_{\text{slip}}) - v_B$$

Rechner öffnen 

$$ex \quad 4.886537\text{m/s} = 30\text{m/s} \cdot \cos(0.0870\text{rad}) - 25\text{m/s}$$

### 2) Längsschlupfgeschwindigkeit für einen Schlupfwinkel von Null

$$fx \quad s_{\text{ld}} = \Omega - \Omega_0$$

Rechner öffnen 

$$ex \quad 9\text{rad/s} = 58.5\text{rad/s} - 49.5\text{rad/s}$$

### 3) Radrate bei gegebener Rollrate

$$fx \quad K_t = \frac{2 \cdot K_\Phi}{a^2}$$

Rechner öffnen 

$$ex \quad 100\text{N/m} = \frac{2 \cdot 72\text{Nm/rad}}{(1.2\text{m})^2}$$



4) Reifenrutsche 

$$fx \quad \lambda = \left( \frac{v - \omega \cdot r_d}{v} \right) \cdot 100$$

Rechner öffnen 

$$ex \quad 86.8 = \left( \frac{50\text{m/s} - 12\text{rad/s} \cdot 0.55\text{m}}{50\text{m/s}} \right) \cdot 100$$

5) Rollradius des Reifens 

$$fx \quad R_w = \frac{2}{3} \cdot R_g + \frac{1}{3} \cdot R_h$$

Rechner öffnen 

$$ex \quad 0.416667\text{m} = \frac{2}{3} \cdot 0.45\text{m} + \frac{1}{3} \cdot 0.35\text{m}$$

6) Rollrate oder Rollsteifigkeit 

$$fx \quad K_\Phi = \frac{(a^2) \cdot K_t}{2}$$

Rechner öffnen 

$$ex \quad 72\text{Nm/rad} = \frac{((1.2\text{m})^2) \cdot 100\text{N/m}}{2}$$

7) Rollwiderstand an Rädern 

$$fx \quad F_r = P \cdot f_r$$

Rechner öffnen 

$$ex \quad 14.5\text{N} = 1000\text{N} \cdot 0.0145$$



8) Rollwiderstandskoeffizient 

$$f_x \quad f_r = \frac{a_v}{r}$$

Rechner öffnen 

$$ex \quad 0.014 = \frac{0.007m}{0.5m}$$

9) Schlupfverhältnis bei gegebener Geschwindigkeit des angetriebenen Rades und des frei rollenden Rades 

$$f_x \quad SR = \frac{\Omega}{\Omega_0} - 1$$

Rechner öffnen 

$$ex \quad 0.181818 = \frac{58.5rad/s}{49.5rad/s} - 1$$

10) Schlupfverhältnis bei gegebener Längsschlupfgeschwindigkeit und Geschwindigkeit des frei rollenden Rades 

$$f_x \quad SR = \frac{s_{ltd}}{\Omega_0}$$

Rechner öffnen 

$$ex \quad 0.181818 = \frac{9rad/s}{49.5rad/s}$$



11) Schlupfverhältnis gemäß Calspan TIRF definiert 

$$\text{fx } SR = \Omega_w \cdot \frac{R_l}{V_{\text{Roadway}} \cdot \cos(\alpha_{\text{slip}})} - 1$$

Rechner öffnen 

$$\text{ex } 0.177788 = 44\text{rad/s} \cdot \frac{0.8\text{m}}{30\text{m/s} \cdot \cos(0.0870\text{rad})} - 1$$

12) Schlupfverhältnis gemäß SAE J670 definiert 

$$\text{fx } SR = \Omega_w \cdot \frac{R_e}{V_{\text{Roadway}} \cdot \cos(\alpha_{\text{slip}})} - 1$$

Rechner öffnen 

$$\text{ex } 0.207233 = 44\text{rad/s} \cdot \frac{0.82\text{m}}{30\text{m/s} \cdot \cos(0.0870\text{rad})} - 1$$

13) Schlupfverhältnis nach Goodyear definiert 

$$\text{fx } SR = 1 - \frac{V_{\text{Roadway}} \cdot \cos(\alpha_{\text{slip}})}{\Omega_w \cdot R_e}$$

Rechner öffnen 

$$\text{ex } 0.171659 = 1 - \frac{30\text{m/s} \cdot \cos(0.0870\text{rad})}{44\text{rad/s} \cdot 0.82\text{m}}$$

14) Seitliche Schlupfgeschwindigkeit 

$$\text{fx } v_{\text{lateral}} = V_{\text{Roadway}} \cdot \sin(\alpha_{\text{slip}})$$

Rechner öffnen 

$$\text{ex } 2.606709\text{m/s} = 30\text{m/s} \cdot \sin(0.0870\text{rad})$$



### 15) Steigungswiderstand des Fahrzeugs

$$fx \quad F_g = M_v \cdot g \cdot \sin(\alpha)$$

[Rechner öffnen !\[\]\(d3fb9f94af8b26d1c844efa9a98805b0\_img.jpg\)](#)

$$ex \quad 44130.64N = 9000N \cdot 9.8m/s^2 \cdot \sin(0.524rad)$$

### 16) Zugkraft in einem Fahrzeug mit mehreren Gängen in einem beliebigen Gang

$$fx \quad F_t = \frac{T_p \cdot i_g \cdot i_o \cdot \eta_t}{r_d}$$

[Rechner öffnen !\[\]\(e1d6102fe77919492c04879c8450f1f5\_img.jpg\)](#)

$$ex \quad 2078.018N = \frac{270N \cdot m \cdot 2.55 \cdot 2 \cdot 0.83}{0.55m}$$

### 17) Zum Überwinden der Bordsteinkante ist eine Zugkraft erforderlich

$$fx \quad R = G \cdot \cos(\theta)$$

[Rechner öffnen !\[\]\(ab4e2b3fc7e7887b7a72f548aa6f5e60\_img.jpg\)](#)

$$ex \quad 3859.411N = 5000N \cdot \cos(0.689rad)$$



## Verwendete Variablen

- **a** Spurbreite des Fahrzeugs (*Meter*)
- **a<sub>v</sub>** Abstand des entgegengesetzten Drehmoments von der Vertikalen (*Meter*)
- **F<sub>g</sub>** Gradientenwiderstand (*Newton*)
- **f<sub>r</sub>** Rollwiderstandskoeffizient
- **F<sub>r</sub>** Rollwiderstand am Rad (*Newton*)
- **F<sub>t</sub>** Zugkraft im Fahrzeug mit mehreren Gängen (*Newton*)
- **g** Erdbeschleunigung (*Meter / Quadratsekunde*)
- **G** Gewicht auf einem einzelnen Rad (*Newton*)
- **i<sub>g</sub>** Übersetzungsverhältnis des Getriebes
- **i<sub>o</sub>** Übersetzungsverhältnis des Achsantriebs
- **K<sub>t</sub>** Radrade des Fahrzeugs (*Newton pro Meter*)
- **K<sub>φ</sub>** Rollrate/ Rollsteifigkeit (*Newtonmeter pro Radian*)
- **M<sub>v</sub>** Fahrzeuggewicht in Newton (*Newton*)
- **P** Normale Belastung der Räder (*Newton*)
- **r** Effektiver Radradius (*Meter*)
- **R** Erforderliche Zugkraft zum Überwinden von Bordsteinkanten (*Newton*)
- **r<sub>d</sub>** Effektiver Radius des Rades (*Meter*)
- **R<sub>e</sub>** Effektiver Rollradius für freies Rollen (*Meter*)
- **R<sub>g</sub>** Geometrischer Radius des Reifens (*Meter*)
- **R<sub>h</sub>** Beladene Höhe des Reifens (*Meter*)
- **R<sub>l</sub>** Höhe der Achse über der Straßenoberfläche (Radius unter Last) (*Meter*)



- $R_w$  Abrollradius des Reifens (Meter)
- $S_{ltd}$  Längsschlupf-Winkelgeschwindigkeit (Radiant pro Sekunde)
- $SR$  Schlupfverhältnis
- $T_p$  Drehmomentabgabe des Fahrzeugs (Newtonmeter)
- $v$  Vorwärtsgeschwindigkeit des Fahrzeugs (Meter pro Sekunde)
- $V_B$  Umfangsgeschwindigkeit des Reifens unter Traktion (Meter pro Sekunde)
- $v_{lateral}$  Seitliche Schlupfgeschwindigkeit (Meter pro Sekunde)
- $v_{longitudinal}$  Längsschlupfgeschwindigkeit (Meter pro Sekunde)
- $V_{Roadway}$  Achsgeschwindigkeit über der Fahrbahn (Meter pro Sekunde)
- $\alpha$  Neigungswinkel des Bodens von der Horizontale (Bogenmaß)
- $\alpha_{slip}$  Schräglaufwinkel (Bogenmaß)
- $\eta_t$  Getriebeeffizienz des Fahrzeugs
- $\theta$  Winkel zwischen Zugkraft und Horizontalachse (Bogenmaß)
- $\lambda$  Reifenrutsch
- $\omega$  Winkelgeschwindigkeit der Fahrzeugräder (Radiant pro Sekunde)
- $\Omega$  Winkelgeschwindigkeit des angetriebenen oder gebremsten Rades (Radiant pro Sekunde)
- $\Omega_0$  Winkelgeschwindigkeit des frei rollenden Rades (Radiant pro Sekunde)
- $\Omega_w$  Radwinkelgeschwindigkeit (Radiant pro Sekunde)



# Konstanten, Funktionen, verwendete Messungen

- **Funktion: cos**,  $\cos(\text{Angle})$   
*Der Kosinus eines Winkels ist das Verhältnis der an den Winkel angrenzenden Seite zur Hypotenuse des Dreiecks.*
- **Funktion: sin**,  $\sin(\text{Angle})$   
*Sinus ist eine trigonometrische Funktion, die das Verhältnis der Länge der gegenüberliegenden Seite eines rechtwinkligen Dreiecks zur Länge der Hypotenuse beschreibt.*
- **Messung: Länge** in Meter (m)  
*Länge Einheitenumrechnung* 
- **Messung: Geschwindigkeit** in Meter pro Sekunde (m/s)  
*Geschwindigkeit Einheitenumrechnung* 
- **Messung: Beschleunigung** in Meter / Quadratsekunde (m/s<sup>2</sup>)  
*Beschleunigung Einheitenumrechnung* 
- **Messung: Macht** in Newton (N)  
*Macht Einheitenumrechnung* 
- **Messung: Winkel** in Bogenmaß (rad)  
*Winkel Einheitenumrechnung* 
- **Messung: Oberflächenspannung** in Newton pro Meter (N/m)  
*Oberflächenspannung Einheitenumrechnung* 
- **Messung: Winkelgeschwindigkeit** in Radiant pro Sekunde (rad/s)  
*Winkelgeschwindigkeit Einheitenumrechnung* 
- **Messung: Drehmoment** in Newtonmeter (N\*m)  
*Drehmoment Einheitenumrechnung* 
- **Messung: Torsionskonstante** in Newtonmeter pro Radian (Nm/rad)  
*Torsionskonstante Einheitenumrechnung* 



## Überprüfen Sie andere Formellisten

- **Winkelgeschwindigkeit Formeln** 
- **Rollen und Rutschen des Reifens Formeln** 
- **Radparameter Formeln** 

Fühlen Sie sich frei, dieses Dokument mit Ihren Freunden zu TEILEN!

### PDF Verfügbar in

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

8/27/2024 | 8:28:56 AM UTC

[Bitte hinterlassen Sie hier Ihr Rückkoppelung...](#)

