



calculatoratoz.com



unitsconverters.com

Draaiende dynamiek Formules

Rekenmachines!

Voorbeelden!

Conversies!

Bladwijzer calculatoratoz.com, unitsconverters.com

Breedste dekking van rekenmachines en groeiend - **30.000_ rekenmachines!**

Bereken met een andere eenheid voor elke variabele - **In ingebouwde eenheidsconversie!**

Grootste verzameling maten en eenheden - **250+ metingen!**

DEEL dit document gerust met je vrienden!

[Laat hier uw feedback achter...](#)



Lijst van 17 Draaiende dynamiek Formules

Draaiende dynamiek ↗

1) Draaicentrum gegeven draaicirkel van binnenste achterwiel ↗

fx $c = a_{tw} - 2 \cdot \left(\frac{b}{\tan(\theta)} - R_{ir} \right)$

[Rekenmachine openen ↗](#)

ex $1363.531\text{mm} = 1999\text{mm} - 2 \cdot \left(\frac{2700\text{mm}}{\tan(40^\circ)} - 2900\text{mm} \right)$

2) Draaicentrum gegeven draaicirkel van het binnenste voorwiel ↗

fx $c = a_{tw} - 2 \cdot \left(\frac{b}{\sin(\theta)} - R_{if} \right)$

[Rekenmachine openen ↗](#)

ex $1300.091\text{mm} = 1999\text{mm} - 2 \cdot \left(\frac{2700\text{mm}}{\sin(40^\circ)} - 3851\text{mm} \right)$

3) Draaicentrum gegeven Draastraal van buitenste achterwiel ↗

fx $c = a_{tw} - 2 \cdot \left(-\frac{b}{\tan(\phi)} + R_{or} \right)$

[Rekenmachine openen ↗](#)

ex $1352.074\text{mm} = 1999\text{mm} - 2 \cdot \left(-\frac{2700\text{mm}}{\tan(30^\circ)} + 5000\text{mm} \right)$



4) Draaicirkel van buitenste achterwiel in bochten

fx $R_{or} = \left(\frac{b}{\tan(\varphi)} \right) + \left(\frac{a_{tw} - c}{2} \right)$

[Rekenmachine openen !\[\]\(cbe80b694ebd74fcfe136a095b608235_img.jpg\)](#)

ex $5026.037\text{mm} = \left(\frac{2700\text{mm}}{\tan(30^\circ)} \right) + \left(\frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right)$

5) Draaicirkel van buitenste voorwiel in bochten

fx $R_{of} = \left(\frac{b}{\sin(\varphi)} \right) + \left(\frac{a_{tw} - c}{2} \right)$

[Rekenmachine openen !\[\]\(3e2231b1ad3ca8da8658228c00dd08e0_img.jpg\)](#)

ex $5749.5\text{mm} = \left(\frac{2700\text{mm}}{\sin(30^\circ)} \right) + \left(\frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right)$

6) Draaicirkel van de auto bij het nemen van een bocht

fx $R_t = \frac{b}{2 \cdot \sin(\delta)}$

[Rekenmachine openen !\[\]\(0d5ec72f61334709c3fc9450209b754f_img.jpg\)](#)

ex $4291.62\text{mm} = \frac{2700\text{mm}}{2 \cdot \sin(0.32\text{rad})}$

7) Draaicirkel van het achterste binnenwiel in bochten

fx $R_{ir} = \left(\frac{b}{\tan(\theta)} \right) - \left(\frac{a_{tw} - c}{2} \right)$

[Rekenmachine openen !\[\]\(b64b40baaee5acddc1eab8538ba84754_img.jpg\)](#)

ex $2868.235\text{mm} = \left(\frac{2700\text{mm}}{\tan(40^\circ)} \right) - \left(\frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right)$



8) Draaicirkel van het voorste binnenwiel in bochten ↗

fx $R_i = \left(\frac{b}{\sin(\theta)} \right) - \left(\frac{a_{tw} - c}{2} \right)$

[Rekenmachine openen ↗](#)

ex $3850.954\text{mm} = \left(\frac{2700\text{mm}}{\sin(40^\circ)} \right) - \left(\frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right)$

9) Draaipunt gegeven draaistraal van buitenste voorwiel ↗

fx $c = a_{tw} - 2 \cdot \left(-\frac{b}{\sin(\varphi)} + R_{of} \right)$

[Rekenmachine openen ↗](#)

ex $2579\text{mm} = 1999\text{mm} - 2 \cdot \left(-\frac{2700\text{mm}}{\sin(30^\circ)} + 5110\text{mm} \right)$

10) Wielbasis gegeven draaicirkel van het binnenste voorwiel ↗

fx $b = \left(R_{if} + \frac{a_{tw} - c}{2} \right) \cdot \sin(\theta)$

[Rekenmachine openen ↗](#)

ex $2700.029\text{mm} = \left(3851\text{mm} + \frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right) \cdot \sin(40^\circ)$

11) Wielbasis gegeven Draaistraal van binnenste achterwiel ↗

fx $b = \left(R_{ir} + \frac{a_{tw} - c}{2} \right) \cdot \tan(\theta)$

[Rekenmachine openen ↗](#)

ex $2726.654\text{mm} = \left(2900\text{mm} + \frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right) \cdot \tan(40^\circ)$



12) Wielbasis gegeven Draaistraal van buitenste achterwiel ↗

fx $b = \left(R_{\text{or}} - \frac{a_{\text{tw}} - c}{2} \right) \cdot \tan(\varphi)$

[Rekenmachine openen ↗](#)

ex $2684.967\text{mm} = \left(5000\text{mm} - \frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right) \cdot \tan(30^\circ)$

13) Wielbasis gegeven Draaistraal van buitenste voorwiel ↗

fx $b = \left(R_{\text{of}} - \frac{a_{\text{tw}} - c}{2} \right) \cdot \sin(\varphi)$

[Rekenmachine openen ↗](#)

ex $2380.25\text{mm} = \left(5110\text{mm} - \frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right) \cdot \sin(30^\circ)$

14) Wielspoor gegeven draaicirkel van het binnenste achterwiel ↗

fx $a_{\text{tw}} = 2 \cdot \left(\frac{b}{\tan(\theta)} - R_{\text{ir}} \right) + c$

[Rekenmachine openen ↗](#)

ex $1935.469\text{mm} = 2 \cdot \left(\frac{2700\text{mm}}{\tan(40^\circ)} - 2900\text{mm} \right) + 1300\text{mm}$

15) Wielspoor gegeven Draaistraal van binnenste voorwiel ↗

fx $a_{\text{tw}} = 2 \cdot \left(\frac{b}{\sin(\theta)} - R_{\text{if}} \right) + c$

[Rekenmachine openen ↗](#)

ex $1998.909\text{mm} = 2 \cdot \left(\frac{2700\text{mm}}{\sin(40^\circ)} - 3851\text{mm} \right) + 1300\text{mm}$



16) Wielspoor gegeven Draaistraal van buitenste achterwiel 

fx $a_{tw} = 2 \cdot \left(-\frac{b}{\tan(\varphi)} + R_{or} \right) + c$

Rekenmachine openen 

ex $1946.926\text{mm} = 2 \cdot \left(-\frac{2700\text{mm}}{\tan(30^\circ)} + 5000\text{mm} \right) + 1300\text{mm}$

17) Wielspoor gegeven Draaistraal van buitenste voorwiel 

fx $a_{tw} = 2 \cdot \left(-\frac{b}{\sin(\varphi)} + R_{of} \right) + c$

Rekenmachine openen 

ex $720\text{mm} = 2 \cdot \left(-\frac{2700\text{mm}}{\sin(30^\circ)} + 5110\text{mm} \right) + 1300\text{mm}$



Variabelen gebruikt

- a_{tw} Spoorbreedte van het voertuig (*Millimeter*)
- b Wielbasis van het voertuig (*Millimeter*)
- c Afstand tussen het draaipunt van het voorwiel (*Millimeter*)
- R_i Draaicirkel van het binnenste wiel (*Millimeter*)
- R_{if} Draaicirkel van het binnenste voorwiel (*Millimeter*)
- R_{ir} Draaicirkel van het binnenste achterwiel (*Millimeter*)
- R_{of} Draaicirkel van het buitenste voorwiel (*Millimeter*)
- R_{or} Draaicirkel van het buitenste achterwiel (*Millimeter*)
- R_t Draaicirkel van de auto (*Millimeter*)
- δ Stuurhoek (*radiaal*)
- θ Hoek van binnenwielvergrendeling (*Graad*)
- φ Hoek van de buitenste wielvergrendeling (*Graad*)



Constanten, functies, gebruikte metingen

- **Functie:** **sin**, sin(Angle)

Sinus is een trigonometrische functie die de verhouding beschrijft tussen de lengte van de tegenoverliggende zijde van een rechthoekige driehoek en de lengte van de hypotenusa.

- **Functie:** **tan**, tan(Angle)

De tangens van een hoek is de goniometrische verhouding van de lengte van de zijde tegenover een hoek tot de lengte van de zijde grenzend aan een hoek in een rechthoekige driehoek.

- **Meting:** **Lengte** in Millimeter (mm)

Lengte Eenheidsconversie ↗

- **Meting:** **Hoek** in Graad ($^{\circ}$), radiaal (rad)

Hoek Eenheidsconversie ↗



Controleer andere formulelijsten

- Krachten op stuursysteem en assen Formules 
- Bewegingsverhouding: Formules 
- Stuursysteem Formules 
- Draaiende dynamiek Formules 

DEEL dit document gerust met je vrienden!

PDF Beschikbaar in

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

9/20/2024 | 10:11:47 AM UTC

[Laat hier uw feedback achter...](#)

