

calculatoratoz.comunitsconverters.com

Dynamique de tournage Formules

[calculatrices !](#)[Exemples!](#)[conversions !](#)

Signet calculatoratoz.com, unitsconverters.com

Couverture la plus large des calculatrices et croissantes - **30 000+ calculatrices !**

Calculer avec une unité différente pour chaque variable - **Dans la conversion d'unité intégrée !**

La plus large collection de mesures et d'unités - **250+ Mesures !**



N'hésitez pas à PARTAGER ce document avec vos amis !

[Veuillez laisser vos commentaires ici...](#)



Liste de 17 Dynamique de tournage Formules

Dynamique de tournage ↗

1) Centre de pivot étant donné le rayon de braquage de la roue arrière extérieure ↗

fx $c = a_{tw} - 2 \cdot \left(-\frac{b}{\tan(\varphi)} + R_{or} \right)$

Ouvrir la calculatrice ↗

ex $1352.074\text{mm} = 1999\text{mm} - 2 \cdot \left(-\frac{2700\text{mm}}{\tan(30^\circ)} + 5000\text{mm} \right)$

2) Centre de pivot étant donné le rayon de braquage de la roue arrière intérieure ↗

fx $c = a_{tw} - 2 \cdot \left(\frac{b}{\tan(\theta)} - R_{ir} \right)$

Ouvrir la calculatrice ↗

ex $1363.531\text{mm} = 1999\text{mm} - 2 \cdot \left(\frac{2700\text{mm}}{\tan(40^\circ)} - 2900\text{mm} \right)$



3) Centre de pivot étant donné le rayon de braquage de la roue avant extérieure ↗

fx $c = a_{tw} - 2 \cdot \left(-\frac{b}{\sin(\varphi)} + R_{of} \right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $2579\text{mm} = 1999\text{mm} - 2 \cdot \left(-\frac{2700\text{mm}}{\sin(30^\circ)} + 5110\text{mm} \right)$

4) Centre de pivotement étant donné le rayon de braquage de la roue avant intérieure ↗

fx $c = a_{tw} - 2 \cdot \left(\frac{b}{\sin(\theta)} - R_{if} \right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $1300.091\text{mm} = 1999\text{mm} - 2 \cdot \left(\frac{2700\text{mm}}{\sin(40^\circ)} - 3851\text{mm} \right)$

5) Empattement donné Rayon de braquage de la roue arrière extérieure ↗

fx $b = \left(R_{or} - \frac{a_{tw} - c}{2} \right) \cdot \tan(\varphi)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $2684.967\text{mm} = \left(5000\text{mm} - \frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right) \cdot \tan(30^\circ)$



6) Empattement donné Rayon de braquage de la roue arrière intérieure ↗

fx $b = \left(R_{ir} + \frac{a_{tw} - c}{2} \right) \cdot \tan(\theta)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $2726.654\text{mm} = \left(2900\text{mm} + \frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right) \cdot \tan(40^\circ)$

7) Empattement donné Rayon de braquage de la roue avant extérieure ↗

fx $b = \left(R_{of} - \frac{a_{tw} - c}{2} \right) \cdot \sin(\varphi)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $2380.25\text{mm} = \left(5110\text{mm} - \frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right) \cdot \sin(30^\circ)$

8) Empattement étant donné le rayon de braquage de la roue avant intérieure ↗

fx $b = \left(R_{if} + \frac{a_{tw} - c}{2} \right) \cdot \sin(\theta)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $2700.029\text{mm} = \left(3851\text{mm} + \frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right) \cdot \sin(40^\circ)$



9) Rayon de braquage de la roue arrière extérieure dans les virages ↗

fx $R_{or} = \left(\frac{b}{\tan(\phi)} \right) + \left(\frac{a_{tw} - c}{2} \right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $5026.037\text{mm} = \left(\frac{2700\text{mm}}{\tan(30^\circ)} \right) + \left(\frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right)$

10) Rayon de braquage de la roue avant extérieure dans les virages ↗

fx $R_{of} = \left(\frac{b}{\sin(\phi)} \right) + \left(\frac{a_{tw} - c}{2} \right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $5749.5\text{mm} = \left(\frac{2700\text{mm}}{\sin(30^\circ)} \right) + \left(\frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right)$

11) Rayon de braquage de la roue intérieure arrière dans les virages ↗

fx $R_{ir} = \left(\frac{b}{\tan(\theta)} \right) - \left(\frac{a_{tw} - c}{2} \right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $2868.235\text{mm} = \left(\frac{2700\text{mm}}{\tan(40^\circ)} \right) - \left(\frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right)$

12) Rayon de braquage de la roue intérieure avant dans les virages ↗

fx $R_i = \left(\frac{b}{\sin(\theta)} \right) - \left(\frac{a_{tw} - c}{2} \right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $3850.954\text{mm} = \left(\frac{2700\text{mm}}{\sin(40^\circ)} \right) - \left(\frac{1999\text{mm} - 1300\text{mm}}{2} \right)$



13) Rayon de braquage de la voiture lors du virage ↗

fx $R_t = \frac{b}{2 \cdot \sin(\delta)}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $4291.62\text{mm} = \frac{2700\text{mm}}{2 \cdot \sin(0.32\text{rad})}$

14) Voie de roue donnée Rayon de braquage de la roue arrière extérieure



fx $a_{tw} = 2 \cdot \left(-\frac{b}{\tan(\varphi)} + R_{or} \right) + c$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $1946.926\text{mm} = 2 \cdot \left(-\frac{2700\text{mm}}{\tan(30^\circ)} + 5000\text{mm} \right) + 1300\text{mm}$

15) Voie de roue donnée Rayon de braquage de la roue avant extérieure



fx $a_{tw} = 2 \cdot \left(-\frac{b}{\sin(\varphi)} + R_{of} \right) + c$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

ex $720\text{mm} = 2 \cdot \left(-\frac{2700\text{mm}}{\sin(30^\circ)} + 5110\text{mm} \right) + 1300\text{mm}$



16) Voie de roue donnée Rayon de braquage de la roue avant intérieure 

fx $a_{tw} = 2 \cdot \left(\frac{b}{\sin(\theta)} - R_{if} \right) + c$

[Ouvrir la calculatrice](#) 

ex $1998.909\text{mm} = 2 \cdot \left(\frac{2700\text{mm}}{\sin(40^\circ)} - 3851\text{mm} \right) + 1300\text{mm}$

17) Voie de roue étant donné le rayon de braquage de la roue arrière intérieure 

fx $a_{tw} = 2 \cdot \left(\frac{b}{\tan(\theta)} - R_{ir} \right) + c$

[Ouvrir la calculatrice](#) 

ex $1935.469\text{mm} = 2 \cdot \left(\frac{2700\text{mm}}{\tan(40^\circ)} - 2900\text{mm} \right) + 1300\text{mm}$



Variables utilisées

- a_{tw} Largeur de voie du véhicule (*Millimètre*)
- b Empattement du véhicule (*Millimètre*)
- c Distance entre le centre de pivot de la roue avant (*Millimètre*)
- R_i Rayon de braquage de la roue intérieure (*Millimètre*)
- R_{if} Rayon de braquage de la roue avant intérieure (*Millimètre*)
- R_{ir} Rayon de braquage de la roue arrière intérieure (*Millimètre*)
- R_{of} Rayon de braquage de la roue avant extérieure (*Millimètre*)
- R_{or} Rayon de braquage de la roue arrière extérieure (*Millimètre*)
- R_t Rayon de braquage de la voiture (*Millimètre*)
- δ Angle de braquage (*Radian*)
- θ Angle de blocage de la roue intérieure (*Degré*)
- φ Angle de blocage de la roue extérieure (*Degré*)



Constantes, Fonctions, Mesures utilisées

- **Fonction:** **sin**, sin(Angle)

Le sinus est une fonction trigonométrique qui décrit le rapport entre la longueur du côté opposé d'un triangle rectangle et la longueur de l'hypoténuse.

- **Fonction:** **tan**, tan(Angle)

La tangente d'un angle est le rapport trigonométrique de la longueur du côté opposé à un angle à la longueur du côté adjacent à un angle dans un triangle rectangle.

- **La mesure:** **Longueur** in Millimètre (mm)

Longueur Conversion d'unité 

- **La mesure:** **Angle** in Degré (°), Radian (rad)

Angle Conversion d'unité 



Vérifier d'autres listes de formules

- Forces sur le système de direction et les essieux
[Formules](#) ↗
- Rapport de mouvement
[Formules](#) ↗
- Système de direction
[Formules](#) ↗
- Dynamique de tournage
[Formules](#) ↗

N'hésitez pas à PARTAGER ce document avec vos amis !

PDF Disponible en

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

9/20/2024 | 10:11:46 AM UTC

[Veuillez laisser vos commentaires ici...](#)

