

[calculatoratoz.com](http://calculatoratoz.com)[unitsconverters.com](http://unitsconverters.com)

# Conception d'engrenages hélicoïdaux Formules

[calculatrices !](#)[Exemples!](#)[conversions !](#)

Signet [calculatoratoz.com](http://calculatoratoz.com), [unitsconverters.com](http://unitsconverters.com)

Couverture la plus large des calculatrices et croissantes - **30 000+ calculatrices !**

Calculer avec une unité différente pour chaque variable - **Dans la conversion d'unité intégrée !**

La plus large collection de mesures et d'unités - **250+ Mesures !**



N'hésitez pas à PARTAGER ce document avec vos amis  
!

[Veuillez laisser vos commentaires ici...](#)



# Liste de 55 Conception d'engrenages hélicoïdaux Formules

## Conception d'engrenages hélicoïdaux ↗

### Paramètres de conception de base ↗

#### 1) Additif de l'engrenage donné Additif Diamètre du cercle ↗

$$fx \quad h_a = \frac{d_a - d}{2}$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 10\text{mm} = \frac{138\text{mm} - 118\text{mm}}{2}$$

#### 2) Additif Diamètre du cercle de l'engrenage compte tenu du diamètre du cercle primitif ↗

$$fx \quad d_a = 2 \cdot h_a + d$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 126\text{mm} = 2 \cdot 4\text{mm} + 118\text{mm}$$

#### 3) Diamètre du cercle creux de l'engrenage compte tenu du diamètre du cercle primitif ↗

$$fx \quad d_f = d - 2 \cdot d_h$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

$$ex \quad 108\text{mm} = 118\text{mm} - 2 \cdot 5\text{mm}$$



## 4) Diamètre du cercle de l'engrenage ↗

**fx**  $d_a = m_n \cdot \left( \left( \frac{z}{\cos(\psi)} \right) + 2 \right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $128.4749\text{mm} = 3\text{mm} \cdot \left( \left( \frac{37}{\cos(25^\circ)} \right) + 2 \right)$

## 5) Diamètre du cercle primitif de l'engrenage donné Diamètre du cercle additionnel ↗

**fx**  $d = d_a - 2 \cdot h_a$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $130\text{mm} = 138\text{mm} - 2 \cdot 4\text{mm}$

## 6) Diamètre du cercle primitif de l'engrenage donné Diamètre du cercle de creux ↗

**fx**  $d = d_f + 2 \cdot d_h$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $136\text{mm} = 126\text{mm} + 2 \cdot 5\text{mm}$

## 7) Diamètre du cercle primitif de l'engrenage donné Rayon de courbure au point ↗

**fx**  $d = 2 \cdot r' \cdot (\cos(\psi))^2$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $118.2807\text{mm} = 2 \cdot 72\text{mm} \cdot (\cos(25^\circ))^2$



## 8) Diamètre du cercle primitif de l'engrenage hélicoïdal ↗

**fx**  $d = z \cdot \frac{m_n}{\cos(\psi)}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $122.4749\text{mm} = 37 \cdot \frac{3\text{mm}}{\cos(25^\circ)}$

## 9) Distance centre à centre entre deux engrenages ↗

**fx**  $a_c = m_n \cdot \frac{z_1 + z_2}{2 \cdot \cos(\psi)}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $99.30401\text{mm} = 3\text{mm} \cdot \frac{18 + 42}{2 \cdot \cos(25^\circ)}$

## 10) Module normal de l'engrenage hélicoïdal compte tenu du diamètre du cercle d'addition ↗

**fx**  $m_n = \frac{d_a}{\frac{z}{\cos(\psi)} + 2}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $3.222418\text{mm} = \frac{138\text{mm}}{\frac{37}{\cos(25^\circ)} + 2}$



## 11) Module normal de l'engrenage hélicoïdal compte tenu du diamètre du cercle primitif ↗

**fx**  $m_n = d \cdot \frac{\cos(\psi)}{z}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $2.890387\text{mm} = 118\text{mm} \cdot \frac{\cos(25^\circ)}{37}$

## 12) Module normal d'engrenage hélicoïdal ↗

**fx**  $m_n = m \cdot \cos(\psi)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $3.081446\text{mm} = 3.4\text{mm} \cdot \cos(25^\circ)$

## 13) Module normal d'engrenage hélicoïdal compte tenu du nombre virtuel de dents ↗

**fx**  $m_n = \frac{d}{z} \cdot (\cos(\psi)^2)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $1.794898\text{mm} = \frac{118\text{mm}}{54} \cdot (\cos(25^\circ)^2)$

## 14) Module normal d'engrenage hélicoïdal étant donné la distance centre à centre entre deux engrenages ↗

**fx**  $m_n = a_c \cdot \frac{2 \cdot \cos(\psi)}{z_1 + z_2}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $2.999879\text{mm} = 99.3\text{mm} \cdot \frac{2 \cdot \cos(25^\circ)}{18 + 42}$



**15) Module transversal d'engrenage hélicoïdal donné Module normal** 

**fx**  $m = \frac{m_n}{\cos(\psi)}$

**Ouvrir la calculatrice** 

**ex**  $3.310134\text{mm} = \frac{3\text{mm}}{\cos(25^\circ)}$

**16) Module transversal d'engrenage hélicoïdal donné pas diamétral transversal** 

**fx**  $m = \frac{1}{P}$

**Ouvrir la calculatrice** 

**ex**  $3.448276\text{mm} = \frac{1}{0.29\text{mm}^{-1}}$

**17) Nombre de dents sur le deuxième engrenage hélicoïdal compte tenu de la distance centre à centre entre deux engrenages** 

**fx**  $z_2 = a_c \cdot \frac{2 \cdot \cos(\psi)}{m_n} - z_1$

**Ouvrir la calculatrice** 

**ex**  $41.99758 = 99.3\text{mm} \cdot \frac{2 \cdot \cos(25^\circ)}{3\text{mm}} - 18$

**18) Nombre de dents sur le pignon donné Rapport de vitesse** 

**fx**  $Z_p = \frac{z}{i}$

**Ouvrir la calculatrice** 

**ex**  $16.81818 = \frac{37}{2.2}$



## 19) Nombre de dents sur le premier engrenage compte tenu de la distance centre à centre entre deux engrenages ↗

**fx** 
$$z_1 = a_c \cdot \frac{2 \cdot \cos(\psi)}{m_n} - z_2$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex** 
$$17.99758 = 99.3\text{mm} \cdot \frac{2 \cdot \cos(25^\circ)}{3\text{mm}} - 42$$

## 20) Nombre de dents sur l'engrenage donné Additif Diamètre du cercle ↗

**fx** 
$$z = \left( \frac{d_a}{m_n} - 2 \right) \cdot \cos(\psi)$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex** 
$$39.87754 = \left( \frac{138\text{mm}}{3\text{mm}} - 2 \right) \cdot \cos(25^\circ)$$

## 21) Nombre de dents sur l'engrenage donné Diamètre du cercle primitif ↗

**fx** 
$$z = d \cdot \frac{\cos(\psi)}{m_n}$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex** 
$$35.64811 = 118\text{mm} \cdot \frac{\cos(25^\circ)}{3\text{mm}}$$

## 22) Nombre de dents sur l'engrenage hélicoïdal donné Rapport de vitesse pour les engrenages hélicoïdaux ↗

**fx** 
$$z = Z_p \cdot i$$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex** 
$$44 = 20 \cdot 2.2$$



### 23) Nombre réel de dents sur l'engrenage compte tenu du nombre virtuel de dents

**fx**  $z = (\cos(\psi))^3 \cdot z'$

[Ouvrir la calculatrice !\[\]\(71ceb62b681518c82e95d615e7265d66\_img.jpg\)](#)

**ex**  $40.19952 = (\cos(25^\circ))^3 \cdot 54$

### 24) Nombre virtuel de dents sur l'engrenage hélicoïdal

**fx**  $z' = 2 \cdot \pi \cdot \frac{r_{vh}}{P_N}$

[Ouvrir la calculatrice !\[\]\(fc3a57079704ef1b99671c8cafae23be\_img.jpg\)](#)

**ex**  $20.94395 = 2 \cdot \pi \cdot \frac{32\text{mm}}{9.6\text{mm}}$

### 25) Nombre virtuel de dents sur l'engrenage hélicoïdal donné Nombre réel de dents

**fx**  $z' = \frac{z}{(\cos(\psi))^3}$

[Ouvrir la calculatrice !\[\]\(d5831b2ac75eb48b4c49d27e61d24c03\_img.jpg\)](#)

**ex**  $49.70208 = \frac{37}{(\cos(25^\circ))^3}$

### 26) Rapport de vitesse pour les engrenages hélicoïdaux

**fx**  $i = \frac{n_p}{n_g}$

[Ouvrir la calculatrice !\[\]\(e97636a3328cdaccd5ffd8fe3bc69ce6\_img.jpg\)](#)

**ex**  $2.219512 = \frac{18.2\text{rad/s}}{8.2\text{rad/s}}$



## 27) Vitesse angulaire de l'engrenage en fonction du rapport de vitesse ↗

**fx**  $n_g = \frac{n_p}{i}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $8.272727\text{rad/s} = \frac{18.2\text{rad/s}}{2.2}$

## 28) Vitesse angulaire du pignon donné rapport de vitesse ↗

**fx**  $n_p = i \cdot n_g$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $18.04\text{rad/s} = 2.2 \cdot 8.2\text{rad/s}$

## Géométrie de l'hélice ↗

### 29) Angle de pression normal de l'engrenage hélicoïdal étant donné l'angle d'hélice ↗

**fx**  $\alpha_n = a \tan(\tan(\alpha) \cdot \cos(\psi))$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $20.11132^\circ = a \tan(\tan(22^\circ) \cdot \cos(25^\circ))$

### 30) Angle de pression transversale de l'engrenage hélicoïdal étant donné l'angle d'hélice ↗

**fx**  $\alpha = a \tan\left(\frac{\tan(\alpha_n)}{\cos(\psi)}\right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $21.98782^\circ = a \tan\left(\frac{\tan(20.1^\circ)}{\cos(25^\circ)}\right)$



### 31) Angle d'hélice de l'engrenage hélicoïdal compte tenu du diamètre du cercle d'addition ↗

**fx**  $\psi = a \cos\left(\frac{z}{\frac{d_a}{m_n} - 2}\right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $32.76376^\circ = a \cos\left(\frac{37}{\frac{138\text{mm}}{3\text{mm}} - 2}\right)$

### 32) Angle d'hélice de l'engrenage hélicoïdal compte tenu du nombre virtuel de dents ↗

**fx**  $\psi = a \cos\left(\left(\frac{d}{m_n \cdot z}\right)^{\frac{1}{2}}\right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $31.40991^\circ = a \cos\left(\left(\frac{118\text{mm}}{3\text{mm} \cdot 54}\right)^{\frac{1}{2}}\right)$

### 33) Angle d'hélice de l'engrenage hélicoïdal donné Angle de pression ↗

**fx**  $\psi = a \cos\left(\frac{\tan(\alpha_n)}{\tan(\alpha)}\right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $25.07509^\circ = a \cos\left(\frac{\tan(20.1^\circ)}{\tan(22^\circ)}\right)$



### 34) Angle d'hélice de l'engrenage hélicoïdal donné Module normal ↗

**fx**  $\psi = a \cos\left(\frac{m_n}{m}\right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $28.07249^\circ = a \cos\left(\frac{3\text{mm}}{3.4\text{mm}}\right)$

### 35) Angle d'hélice de l'engrenage hélicoïdal donné Nombre de dents réel et virtuel ↗

**fx**  $\psi = a \cos\left(\left(\frac{z}{z'}\right)^{\frac{1}{3}}\right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $28.16458^\circ = a \cos\left(\left(\frac{37}{54}\right)^{\frac{1}{3}}\right)$

### 36) Angle d'hélice de l'engrenage hélicoïdal en fonction du diamètre du cercle primitif ↗

**fx**  $\psi = a \cos\left(z \cdot \frac{m_n}{d}\right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $19.83427^\circ = a \cos\left(37 \cdot \frac{3\text{mm}}{118\text{mm}}\right)$



### 37) Angle d'hélice de l'engrenage hélicoïdal en fonction du pas axial ↗

**fx**  $\psi = a \tan\left(\frac{p}{p_a}\right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $25.59087^\circ = a \tan\left(\frac{10.68\text{mm}}{22.3\text{mm}}\right)$

### 38) Angle d'hélice de l'engrenage hélicoïdal étant donné le pas circulaire normal ↗

**fx**  $\psi = a \cos\left(\frac{P_N}{p}\right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $25.98923^\circ = a \cos\left(\frac{9.6\text{mm}}{10.68\text{mm}}\right)$

### 39) Angle d'hélice de l'engrenage hélicoïdal étant donné le rayon de courbure au point ↗

**fx**  $\psi = \sqrt{a \cos\left(\frac{d}{2 \cdot r}\right)}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $44.76246^\circ = \sqrt{a \cos\left(\frac{118\text{mm}}{2 \cdot 72\text{mm}}\right)}$



## 40) Angle d'hélice d'un engrenage hélicoïdal étant donné la distance centre à centre entre deux engrenages ↗

**fx**  $\psi = a \cos \left( m_n \cdot \frac{z_1 + z_2}{2 \cdot a_c} \right)$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $24.99503^\circ = a \cos \left( 3\text{mm} \cdot \frac{18 + 42}{2 \cdot 99.3\text{mm}} \right)$

## 41) Axe semi-majeur du profil elliptique étant donné le rayon de courbure au point ↗

**fx**  $a = \sqrt{r' \cdot b}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $19.89975\text{mm} = \sqrt{72\text{mm} \cdot 5.5\text{mm}}$

## 42) Axe semi-mineur du profil elliptique étant donné le rayon de courbure au point ↗

**fx**  $b = \frac{a^2}{r'}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $5.28125\text{mm} = \frac{(19.5\text{mm})^2}{72\text{mm}}$



### 43) Diamètre circulaire du pas de l'engrenage compte tenu du nombre virtuel de dents ↗

**fx**  $d = m_n \cdot z' \cdot (\cos(\psi))^2$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $133.0658\text{mm} = 3\text{mm} \cdot 54 \cdot (\cos(25^\circ))^2$

### 44) Diamètre circulaire primitif de l'engrenage compte tenu du rayon de courbure ↗

**fx**  $d' = 2 \cdot r'$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $144\text{mm} = 2 \cdot 72\text{mm}$

### 45) Diamètre circulaire primitif de l'engrenage donné Engrenage virtuel ↗

**fx**  $d = 2 \cdot r' \cdot (\cos(\psi))^2$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $118.2807\text{mm} = 2 \cdot 72\text{mm} \cdot (\cos(25^\circ))^2$

### 46) Pas axial de l'engrenage hélicoïdal compte tenu de l'angle d'hélice ↗

**fx**  $p_a = \frac{p}{\tan(\psi)}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $22.90333\text{mm} = \frac{10.68\text{mm}}{\tan(25^\circ)}$



**47) Pas circulaire normal de l'engrenage hélicoïdal** ↗

**fx**  $P_N = p \cdot \cos(\psi)$

[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

**ex**  $9.679367\text{mm} = 10.68\text{mm} \cdot \cos(25^\circ)$

**48) Pas circulaire normal de l'engrenage hélicoïdal compte tenu du nombre virtuel de dents** ↗

**fx**  $P_N = 2 \cdot \pi \cdot \frac{r_{vh}}{z}$

[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

**ex**  $3.723369\text{mm} = 2 \cdot \pi \cdot \frac{32\text{mm}}{54}$

**49) Pas de l'engrenage hélicoïdal donné le pas axial** ↗

**fx**  $p = p_a \cdot \tan(\psi)$

[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

**ex**  $10.39866\text{mm} = 22.3\text{mm} \cdot \tan(25^\circ)$

**50) Pas de l'engrenage hélicoïdal étant donné le pas circulaire normal** ↗

**fx**  $p = \frac{P_N}{\cos(\psi)}$

[Ouvrir la calculatrice](#) ↗

**ex**  $10.59243\text{mm} = \frac{9.6\text{mm}}{\cos(25^\circ)}$



## 51) Pas diamétral transversal de l'engrenage hélicoïdal donné Module transversal ↗

**fx**  $P = \frac{1}{m}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $0.294118\text{mm}^{-1} = \frac{1}{3.4\text{mm}}$

## 52) Rayon de courbure au point sur l'engrenage hélicoïdal ↗

**fx**  $r' = \frac{a^2}{b}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $69.13636\text{mm} = \frac{(19.5\text{mm})^2}{5.5\text{mm}}$

## 53) Rayon de courbure au point sur Virtual Gear ↗

**fx**  $r' = \frac{d}{2 \cdot (\cos(\psi))^2}$

[Ouvrir la calculatrice ↗](#)

**ex**  $71.82913\text{mm} = \frac{118\text{mm}}{2 \cdot (\cos(25^\circ))^2}$



**54) Rayon de courbure de l'engrenage virtuel compte tenu du diamètre circulaire du pas** ↗

**fx**  $r' = \frac{d'}{2}$

**Ouvrir la calculatrice** ↗

**ex**  $71.5\text{mm} = \frac{143\text{mm}}{2}$

**55) Rayon de courbure de l'engrenage virtuel compte tenu du nombre virtuel de dents** ↗

**fx**  $r_{vh} = z' \cdot \frac{P_N}{2 \cdot \pi}$

**Ouvrir la calculatrice** ↗

**ex**  $82.50592\text{mm} = 54 \cdot \frac{9.6\text{mm}}{2 \cdot \pi}$



# Variables utilisées

- **a** Axe semi-majeur des dents d'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **a<sub>c</sub>** Distance centre à centre des engrenages hélicoïdaux (*Millimètre*)
- **b** Axe semi-mineur des dents d'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **d** Diamètre du cercle primitif de l'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **d'** Diamètre circulaire primitif de l'engrenage virtuel hélicoïdal (*Millimètre*)
- **d<sub>a</sub>** Addendum Diamètre du cercle de l'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **d<sub>f</sub>** Diamètre du cercle de dedendum de l'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **d<sub>h</sub>** Dedendum de l'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **h<sub>a</sub>** Addendum de l'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **i** Rapport de vitesse à engrenage hélicoïdal
- **m** Module transversal d'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **m<sub>n</sub>** Module normal d'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **n<sub>g</sub>** Vitesse de l'engrenage hélicoïdal (*Radian par seconde*)
- **n<sub>p</sub>** Vitesse du pignon hélicoïdal (*Radian par seconde*)
- **p** Pas d'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **P** Pas diamétral transversal de l'engrenage hélicoïdal (*1 / millimètre*)
- **p<sub>a</sub>** Pas axial de l'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **P<sub>N</sub>** Pas circulaire normal de l'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **r'** Rayon de courbure de l'engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **r<sub>vh</sub>** Rayon de cercle primitif virtuel pour engrenage hélicoïdal (*Millimètre*)
- **z** Nombre de dents sur l'engrenage hélicoïdal
- **z'** Nombre virtuel de dents sur un engrenage hélicoïdal



- $Z_1$  Nombre de dents sur le 1er engrenage hélicoïdal
- $Z_2$  Nombre de dents sur le 2ème engrenage hélicoïdal
- $Z_p$  Nombre de dents sur le pignon hélicoïdal
- $\alpha$  Angle de pression transversale de l'engrenage hélicoïdal (*Degré*)
- $\alpha_n$  Angle de pression normal de l'engrenage hélicoïdal (*Degré*)
- $\Psi$  Angle d'hélice de l'engrenage hélicoïdal (*Degré*)



# Constantes, Fonctions, Mesures utilisées

- **Constante:** pi, 3.14159265358979323846264338327950288

Constante d'Archimède

- **Fonction:** acos, acos(Number)

La fonction cosinus inverse est la fonction inverse de la fonction cosinus.

C'est la fonction qui prend un rapport en entrée et renvoie l'angle dont le cosinus est égal à ce rapport.

- **Fonction:** atan, atan(Number)

Le bronzage inverse est utilisé pour calculer l'angle en appliquant le rapport tangentiel de l'angle, qui est le côté opposé divisé par le côté adjacent du triangle rectangle.

- **Fonction:** cos, cos(Angle)

Le cosinus d'un angle est le rapport du côté adjacent à l'angle à l'hypoténuse du triangle.

- **Fonction:** sqrt, sqrt(Number)

Une fonction racine carrée est une fonction qui prend un nombre non négatif comme entrée et renvoie la racine carrée du nombre d'entrée donné.

- **Fonction:** tan, tan(Angle)

La tangente d'un angle est le rapport trigonométrique de la longueur du côté opposé à un angle à la longueur du côté adjacent à un angle dans un triangle rectangle.

- **La mesure:** Longueur in Millimètre (mm)

Longueur Conversion d'unité 

- **La mesure:** Angle in Degré (°)

Angle Conversion d'unité 

- **La mesure:** Vitesse angulaire in Radian par seconde (rad/s)

Vitesse angulaire Conversion d'unité 



- **La mesure:** Longueur réciproque in 1 / millimètre ( $\text{mm}^{-1}$ )  
*Longueur réciproque Conversion d'unité* ↗



## Vérifier d'autres listes de formules

- [Conception des engrenages coniques Formules](#) ↗
- [Conception d'engrenages hélicoïdaux Formules](#) ↗

N'hésitez pas à PARTAGER ce document avec vos amis !

### PDF Disponible en

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

7/1/2024 | 9:02:00 AM UTC

[Veuillez laisser vos commentaires ici...](#)

