

[calculatoratoz.com](http://calculatoratoz.com)[unitsconverters.com](http://unitsconverters.com)

# Характеристики двигателя постоянного тока Формулы

[Калькуляторы!](#)[Примеры!](#)[Преобразования!](#)

Закладка [calculatoratoz.com](http://calculatoratoz.com), [unitsconverters.com](http://unitsconverters.com)

Самый широкий охват калькуляторов и рост - **30 000+ калькуляторов!**

Расчет с разными единицами измерения для каждой переменной -

**Встроенное преобразование единиц измерения!**

Самая широкая коллекция измерений и единиц измерения - **250+ измерений!**



Не стесняйтесь ПОДЕЛИТЬСЯ этим документом с друзьями!

[Пожалуйста, оставьте свой отзыв здесь...](#)



## Список 26 Характеристики двигателя постоянного тока Формулы

### Характеристики двигателя постоянного тока ↗

1) Входная мощность с учетом электрического КПД двигателя постоянного тока ↗

$$fx \quad P_{in} = \frac{P_{conv}}{\eta_e}$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

$$ex \quad 78W = \frac{62.4W}{0.8}$$

2) Выходная мощность с учетом общего КПД двигателя постоянного тока ↗

$$fx \quad P_{out} = P_{in} \cdot \eta_o$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

$$ex \quad 36.66W = 78W \cdot 0.47$$

3) Крутящий момент двигателя последовательного двигателя постоянного тока с заданной константой машины ↗

$$fx \quad \tau = K_f \cdot \Phi \cdot I_a^2$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

$$ex \quad 0.706193N*m = 1.135 \cdot 1.187Wb \cdot (0.724A)^2$$



#### 4) Крутящий момент двигателя с учетом механического КПД двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $\tau = \frac{\tau_a}{\eta_m}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $0.706667 \text{N*m} = \frac{0.424 \text{N*m}}{0.60}$

#### 5) Крутящий момент якоря с учетом механического КПД двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $\tau_a = \eta_m \cdot \tau$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $0.4236 \text{N*m} = 0.60 \cdot 0.706 \text{N*m}$

#### 6) Крутящий момент якоря с учетом электрического КПД двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $\tau_a = \frac{I_a \cdot V_s \cdot \eta_e}{\omega_s}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $0.424006 \text{N*m} = \frac{0.724 \text{A} \cdot 240 \text{V} \cdot 0.8}{52.178 \text{rev/s}}$

#### 7) Магнитный поток двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $\Phi = \frac{V_s - I_a \cdot R_a}{K_f \cdot N}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $1.187539 \text{Wb} = \frac{240 \text{V} - 0.724 \text{A} \cdot 80 \Omega}{1.135 \cdot 1290 \text{rev/min}}$



## 8) Механическая мощность, развиваемая двигателем постоянного тока при входной мощности ↗

**fx**  $P_m = P_{in} - (I_a^2 \cdot R_a)$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $36.06592W = 78W - ((0.724A)^2 \cdot 80\Omega)$

## 9) Механический КПД двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $\eta_m = \frac{\tau_a}{\tau}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $0.600567 = \frac{0.424N*m}{0.706N*m}$

## 10) Напряжение питания с учетом общего КПД двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $V_s = \frac{(I - I_{sh})^2 \cdot R_a + L_m + P_{core}}{I \cdot (1 - \eta_o)}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $240.5996V = \frac{(0.658A - 1.58A)^2 \cdot 80\Omega + 9.1W + 6.8W}{0.658A \cdot (1 - 0.47)}$



## 11) Напряжение питания с учетом электрической эффективности двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $V_s = \frac{\omega_s \cdot \tau_a}{I_a \cdot \eta_e}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $239.9963V = \frac{52.178\text{rev/s} \cdot 0.424\text{N*m}}{0.724\text{A} \cdot 0.8}$

## 12) Общая потеря мощности с учетом общего КПД двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $P_{loss} = P_{in} - \eta_o \cdot P_{in}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $41.34W = 78W - 0.47 \cdot 78W$

## 13) Общая эффективность двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $\eta_o = \frac{P_m}{P_{in}}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $0.461538 = \frac{36W}{78W}$

## 14) Общий КПД двигателя постоянного тока при входной мощности ↗

**fx**  $\eta_o = \frac{P_{in} - (P_{cu(a)} + P_{cu(f)} + P_{loss})}{P_{in}}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $0.417949 = \frac{78W - (1.25W + 2.81W + 41.34W)}{78W}$



## 15) Постоянная конструкции машины двигателя постоянного тока

**fx**  $K_f = \frac{V_s - I_a \cdot R_a}{\Phi \cdot N}$

[Открыть калькулятор](#)

**ex**  $1.135516 = \frac{240V - 0.724A \cdot 80\Omega}{1.187Wb \cdot 1290\text{rev/min}}$

## 16) Постоянные потери с учетом механических потерь

**fx**  $C_{loss} = P_{core} + L_m$

[Открыть калькулятор](#)

**ex**  $15.9W = 6.8W + 9.1W$

## 17) Потери в сердечнике с учетом механических потерь двигателя постоянного тока

**fx**  $P_{core} = C_{loss} - L_m$

[Открыть калькулятор](#)

**ex**  $6.8W = 15.9W - 9.1W$

## 18) Преобразованная мощность с учетом электрического КПД двигателя постоянного тока

**fx**  $P_{conv} = \eta_e \cdot P_{in}$

[Открыть калькулятор](#)

**ex**  $62.4W = 0.8 \cdot 78W$



## 19) Скорость двигателя постоянного тока ↗

$$fx \quad N = \frac{60 \cdot n_{||} \cdot E_b}{Z \cdot n \cdot \Phi}$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

$$ex \quad 1289.983 \text{rev/min} = \frac{60 \cdot 6 \cdot 24.943 \text{V}}{14 \cdot 4 \cdot 1.187 \text{Wb}}$$

## 20) Скорость двигателя постоянного тока с заданным потоком ↗

$$fx \quad N = \frac{V_s - I_a \cdot R_a}{K_f \cdot \Phi}$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

$$ex \quad 1290.586 \text{rev/min} = \frac{240 \text{V} - 0.724 \text{A} \cdot 80 \Omega}{1.135 \cdot 1.187 \text{Wb}}$$

## 21) Ток якоря двигателя постоянного тока ↗

$$fx \quad I_a = \frac{V_a}{K_f \cdot \Phi \cdot \omega_s}$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

$$ex \quad 0.724496 \text{A} = \frac{320 \text{V}}{1.135 \cdot 1.187 \text{Wb} \cdot 52.178 \text{rev/s}}$$

## 22) Ток якоря с учетом электрического КПД двигателя постоянного тока ↗

$$fx \quad I_a = \frac{\omega_s \cdot \tau_a}{V_s \cdot \eta_e}$$

[Открыть калькулятор ↗](#)

$$ex \quad 0.723989 \text{A} = \frac{52.178 \text{rev/s} \cdot 0.424 \text{N*m}}{240 \text{V} \cdot 0.8}$$



### 23) Угловая скорость с учетом электрического КПД двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $\omega_s = \frac{\eta_e \cdot V_s \cdot I_a}{\tau_a}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $52.1788 \text{ rev/s} = \frac{0.8 \cdot 240V \cdot 0.724A}{0.424N*m}$

### 24) Уравнение обратной ЭДС двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $E_b = \frac{n \cdot \Phi \cdot Z \cdot N}{60 \cdot n_{||}}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $24.94334V = \frac{4 \cdot 1.187Wb \cdot 14 \cdot 1290 \text{ rev/min}}{60 \cdot 6}$

### 25) Частота двигателя постоянного тока заданная скорость ↗

**fx**  $f = \frac{n \cdot N}{120}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $4.502949 \text{ Hz} = \frac{4 \cdot 1290 \text{ rev/min}}{120}$

### 26) Электрическая эффективность двигателя постоянного тока ↗

**fx**  $\eta_e = \frac{\tau_a \cdot \omega_s}{V_s \cdot I_a}$

[Открыть калькулятор ↗](#)

**ex**  $0.799988 = \frac{0.424N*m \cdot 52.178 \text{ rev/s}}{240V \cdot 0.724A}$



## Используемые переменные

- $C_{loss}$  Постоянная потеря (Вамп)
- $E_b$  Обратная ЭДС (вольт)
- $f$  Частота (Герц)
- $I$  Электрический ток (Ампер)
- $I_a$  Ток якоря (Ампер)
- $I_{sh}$  Шунтирующий ток возбуждения (Ампер)
- $K_f$  Константа машиностроения
- $L_m$  Механические потери (Вамп)
- $n$  Количество полюсов
- $N$  Скорость двигателя (оборотов в минуту)
- $n_{||}$  Количество параллельных путей
- $P_{conv}$  Преобразованная мощность (Вамп)
- $P_{core}$  Основные потери (Вамп)
- $P_{cu(a)}$  Потери в меди в якоре (Вамп)
- $P_{cu(f)}$  Потери меди в полевых условиях (Вамп)
- $P_{in}$  Входная мощность (Вамп)
- $P_{loss}$  Потеря мощности (Вамп)
- $P_m$  Механическая мощность (Вамп)
- $P_{out}$  Выходная мощность (Вамп)
- $R_a$  Сопротивление якоря (ом)
- $V_a$  Напряжение якоря (вольт)



- **V<sub>s</sub>** Напряжение питания (вольт)
- **Z** Количество проводников
- **η<sub>e</sub>** Электрическая эффективность
- **η<sub>m</sub>** Механическая эффективность
- **η<sub>o</sub>** Общая эффективность
- **T** Крутящий момент двигателя (Ньютон-метр)
- **T<sub>a</sub>** Крутящий момент якоря (Ньютон-метр)
- **Φ** Магнитный поток (Вебер)
- **ω<sub>s</sub>** Угловая скорость (оборотов в секунду)



# Константы, функции, используемые измерения

- Измерение: Электрический ток in Ампер (A)  
Электрический ток Преобразование единиц измерения ↗
- Измерение: Сила in Ватт (W)  
Сила Преобразование единиц измерения ↗
- Измерение: Частота in Герц (Hz)  
Частота Преобразование единиц измерения ↗
- Измерение: Магнитный поток in Вебер (Wb)  
Магнитный поток Преобразование единиц измерения ↗
- Измерение: Электрическое сопротивление in ом ( $\Omega$ )  
Электрическое сопротивление Преобразование единиц измерения ↗
- Измерение: Электрический потенциал in вольт (V)  
Электрический потенциал Преобразование единиц измерения ↗
- Измерение: Угловая скорость in оборотов в секунду (rev/s), оборотов в минуту (rev/min)  
Угловая скорость Преобразование единиц измерения ↗
- Измерение: Крутящий момент in Ньютон-метр (N\*m)  
Крутящий момент Преобразование единиц измерения ↗



## Проверьте другие списки формул

- Характеристики двигателя постоянного тока Формулы ↗
- Двигатель серии постоянного тока Формулы ↗
- Шунтирующий двигатель постоянного тока Формулы ↗

Не стесняйтесь ПОДЕЛИТЬСЯ этим документом с друзьями!

### PDF Доступен в

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

7/18/2023 | 10:01:36 AM UTC

[Пожалуйста, оставьте свой отзыв здесь...](#)

